

令和5年5月1日 立川市道路課

送付文書 計1枚

報道機関 各位

防災・減災に向けた持続可能な道路管理に関する連携協定の締結について

～キャリア積載型地中レーダシステム 及びAI自動解析装置を使用した路面下空洞調査～

立川市は防災・減災に向けた持続可能な道路管理に関する連携協定を株式会社ウオールナットと締結し、同社が開発中のキャリア積載型地中レーダシステム及びAI自動解析装置を使用し、現道上で路面下空洞調査の実証試験を実施します。

5月11日(木)午後3時から市長室（市長応接室）にて、協定締結式を行います。また、協定締結式後にキャリア積載型地中レーダシステムを披露いたしますので、取材・報道をお願いいたします。

◆協定締結式

- ・日時 令和5年5月11日(木)
午後3時00分～3時30分（予定）
- ・内容 市長応接室にて、協定書への署名、写真撮影等
市役所北側広場にて、キャリア積載型地中レーダシステムの披露

◆キャリア積載型地中レーダシステム

- ・開発会社 東京都立川市幸町一丁目19番地の13
株式会社ウオールナット 代表取締役 齋藤 豊
- ・機器の特徴
 - ① 道路パトロールカーの後方に「キャリア積載型地中レーダシステム」を取り付け、日常パトロールを実施しながら空洞探査がおこなえる。
 - ② 探査で得られたデータはIoTとAI自動解析装置による分析により、インフラ維持管理の効率化・高度化につながる。



【問い合わせ】

立川市まちづくり部道路課長 卯月 寿一
TEL 042-523-2111 内線 2120